# Introduction à la théorie de la Viabilité

**Isabelle Alvarez** 

**INRAE** 

Pour mieux affirmer ses missions, le Cemagref devient Irstea puis INRAF





www.inrae.fr



#### Plan

La théorie mathématique de la viabilité et son intérêt pour maintenir un système dynamique contrôlé dans un ensemble de contraintes

#### Poser un problème de viabilité

- Exemple du lac et les exploitations riveraines
- Concepts de la théorie mathématique de la viabilité

#### Calculer et utiliser des noyaux de viabilité

- Trajectoires
- Approcher des noyaux de viabilité : comprendre l'algorithme
- Analyse de viabilité



## Poser un problème de viabilité Un exemple : les exploitations riveraines du lac

Enjeu: l'eutrophisation des lacs





L'eutrophisation des lacs est un processus d'accumulation de nutriments dans le lac. Le phosphore est principalement concerné (avec l'azote). Il provient des engrais agricoles et des eaux usées.

#### Lac oligotrophe:

- Eau claire et saine
- Biodiversité élevée





#### Lac eutrophe:

- Eau turbide
- Eau putride et toxique (bloom bactérien)
- Diminution de l'oxygène dissout
- Perte de biodiversité (étouffement d'espèce, développement d'algues )

## L'eutrophisation a des effets néfastes sur la qualité de l'eau :

- développement rapide d'algues non consommées : diminution de la lumière et de l'oxygène
- développement de bactéries qui consomment l'oxygène dissout, production de gaz délétères
- ⇒ Impact sur l'utilisation de la ressource, la biodiversité, le tourisme
- ⇒ Diminuer les effets de l'eutrophisation n'est pas toujours évident : même en supprimant les apports de phosphore, le lac peut rester eutrophe



## Les exploitations riveraines du lac

Problème posé : le maintien de l'activité agricole et d'un lac oligotrophe



On désire conserver à la fois un lac en "bonne santé" et l'activité agricole dans le bassin versant

Les exploitants doivent pouvoir exercer leur activité

⇒ apport minimum de Phosphore dans le lac

La population préfère un lac oligotrophe (eau claire)

⇒ valeur limite de Phosphore admissible

Lac eutrophe





Décrire le système : quelles sont les variables d'état ?



Lac oligotrophe

Lac eutrophe



La "bonne santé" du lac peut être mesurée par la concentration de phosphore (P) dissoute dans le lac

La présence d'une activité agricole peut être reliée aux apports de phospore dans le lac (L) P et L suffisent à décrirent le système "le lac et ses exploitations riveraines"

=> Ce sont les variables d'état du système



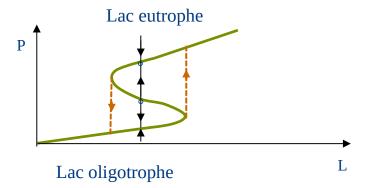
Décrire les dynamiques du systèmes : comment évoluent les variables ?



Lac oligotrophe

Lac eutrophe

le lac suit une dynamique « connue » (Carpenter et al, 99)



$$\frac{dP}{dt}(t) = -b.P(t) + L(t) + r \frac{P^{q}(t)}{m^{q} + P^{q}(t)}$$
apports extérieurs
$$extérieurs$$
recyclage depuis les alluvions



Décrire les contraintes : quels sont les états souhaitables du système ?



Lac oligotrophe

La concentration en Phosphore (P) doit rester sous un seuil pour prévenir l'eutrophisation

$$P(t) \leq Pmax$$

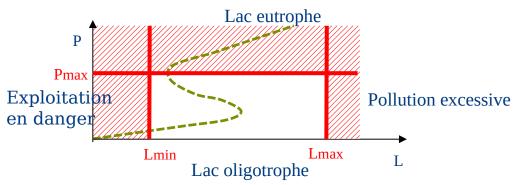
 Les apports en Phosphore (L) doivent être autorisés audessus d'un seuil pour permettre aux exploitations d'exercer leur activité

$$L(t) \ge Lmin$$

 Les apports en Phosphore (L) doivent être maintenus endessous d'un seuil pour éviter une pollution excessive de l'environnement



 $L(t) \leq L max$ 

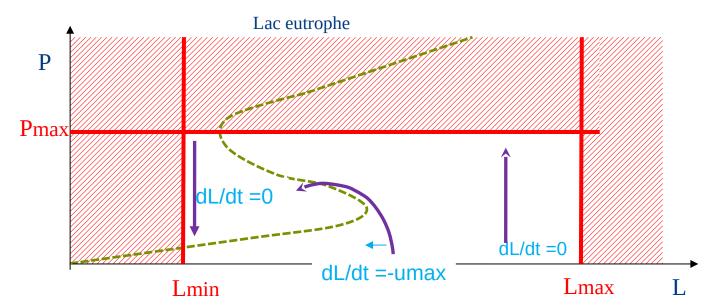


Décrire les contrôles: quelles sont les actions possibles ?



- Limiter les variations des apports en phosphore par la réglementation
- Dépolluer quand la majorité des apports se fait par les rivières alimentant le lac
- Inciter à des changements de pratiques moins polluantes

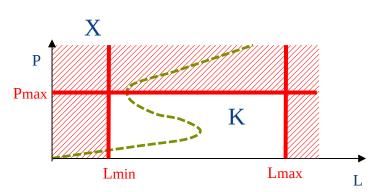








Poser le problème de viabilité (Martin, 2004)



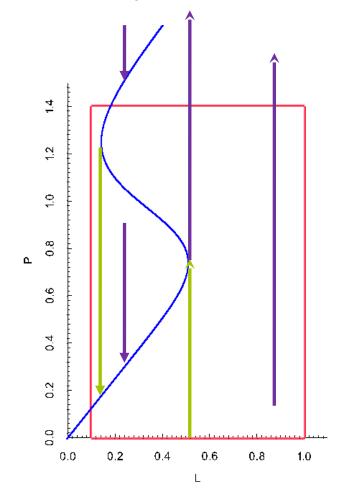
- Maintenir le système décrit par (L(t), P(t)) dans l'ensemble de contrainte K avec les contrôles admissibles
- C'est chercher les états du système pour lesquels il existe une fonction de contrôle u(t) telle que :

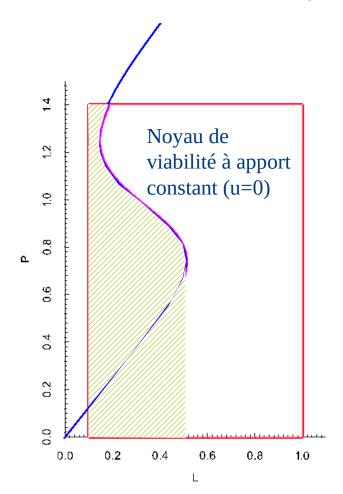
$$\begin{cases} (L(t), P(t)) \in X \\ \frac{dL}{dt}(t) = u(t) \\ \frac{dP}{dt}(t) = -b.P(t) + L(t) + r \frac{P^{q}(t)}{m^{q} + P^{q}(t)} \\ u \in U = [-u_{\text{max}}; u_{\text{max}}] \\ (L(t), P(t)) \in K = [L_{\text{min}}; L_{\text{max}}] \times [0; P_{\text{max}}] \end{cases}$$



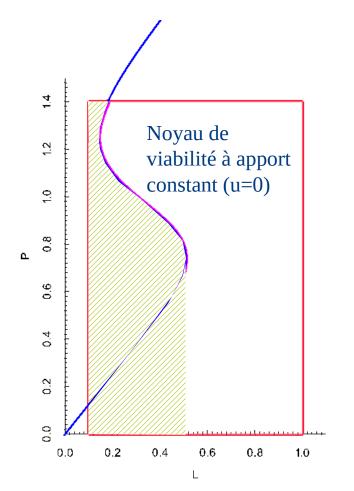
La Bible en deux éditions : Aubin,91 ; Aubin, Bayen et P. Saint-Pierre, 2011

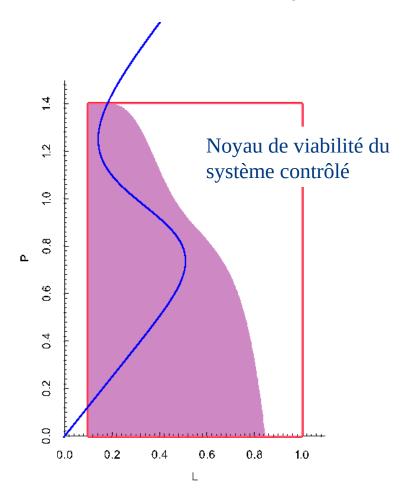
L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.



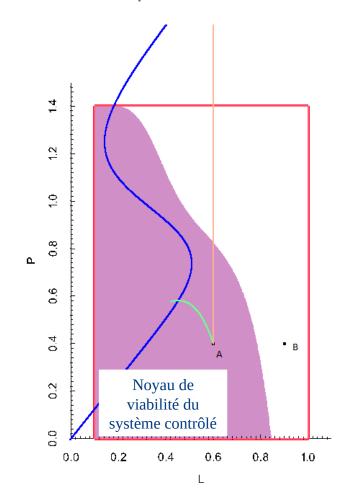


L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.





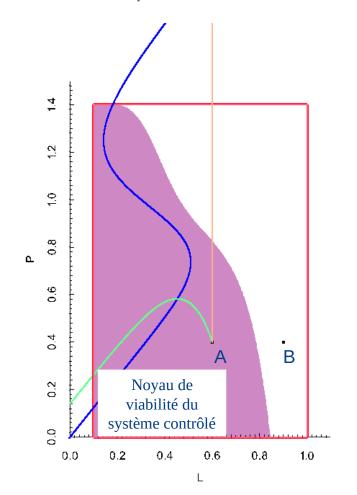
L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.



A partir du point *A*, si les apports restent constants, le lac finit par devenir eutrophe *A* fait partie du noyau de viabilité, on peut trouver une suite de contrôles qui permet de rester dans le noyau

Avec u=-0.09

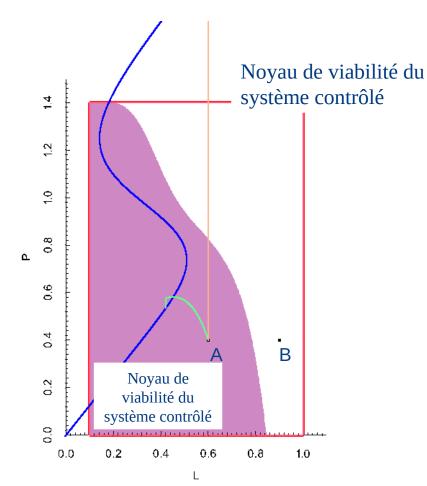
L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.



A partir du point *A*, si les apports restent constants, le lac finit par devenir eutrophe *A* fait partie du noyau de viabilité, on peut trouver une suite de contrôles qui permet de rester dans le noyau

- Avec u=-0.09
- Mais au bout d'un moment les exploitations agricoles ne peuvent plus vivre

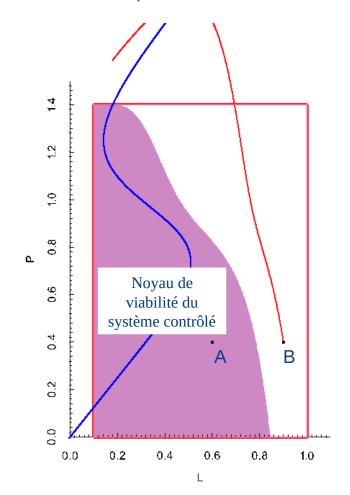
L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.



A partir du point *A*, si les apports restent constants, le lac finit par devenir eutrophe *A* fait partie du noyau de viabilité, on peut trouver une suite de contrôles qui permet de rester dans le noyau

- Avec u=-0.09
- Puis u=0

L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.

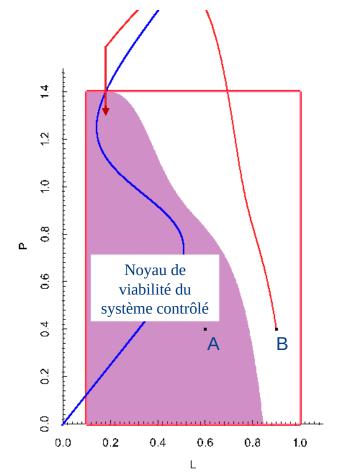


A partir du point *B*, aucune suite de contrôles ne permet de rester dans l'ensemble des contraintes

 Avec u=-0.09, ce qui représente la diminution maximale possible, le lac finit par devenir eutrophe

L'ensemble des états à partir desquels il est possible de contrôler le système pour rester dans l'ensemble des contraintes est le noyau de viabilité.

L'ensemble des états à partir desquels il est possible de revenir au noyau de viabilité est le bassin de capture du noyau de viabilité

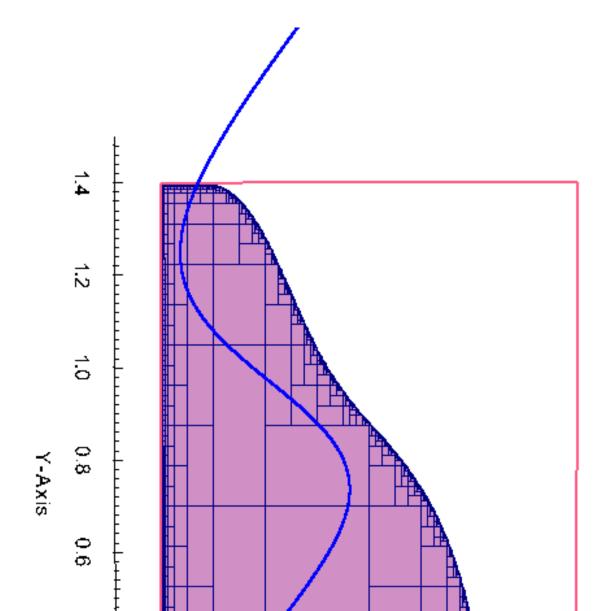


A partir du point *B*, aucune suite de contrôles ne permet de rester dans l'ensemble des contraintes

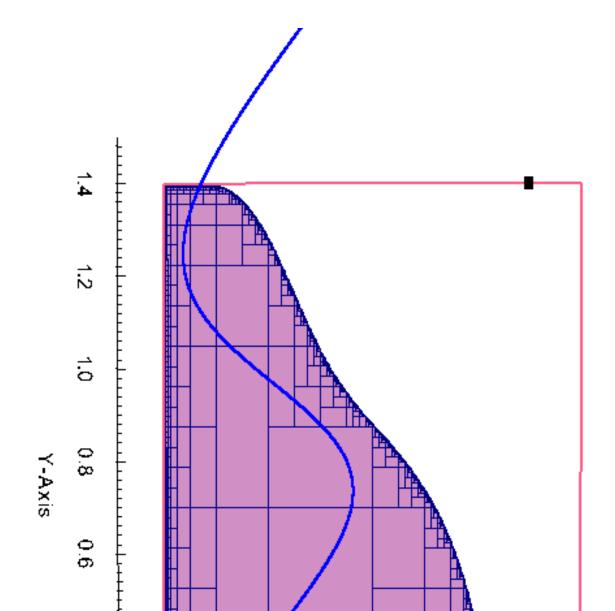
- Avec u=-0.09, ce qui représente la diminution maximale possible, le lac finit par devenir eutrophe
- Mais il finira par redevenir oligotrophe en poursuivant avec u=-0.09 puis u=0

=> Le point *B* appartient au bassin de capture du noyau de viabilité

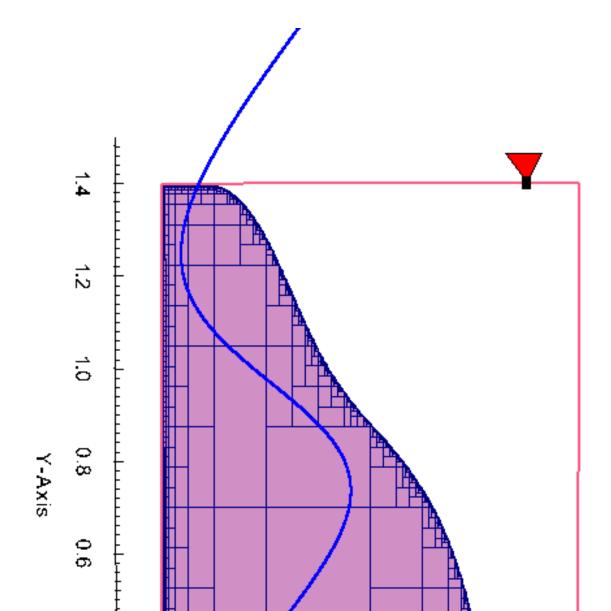
Le système n'est pas viable en B, mais il est **résilient.** L'eutrophisation est inéluctable, mais il sera possible de revenir durablement à un état viable



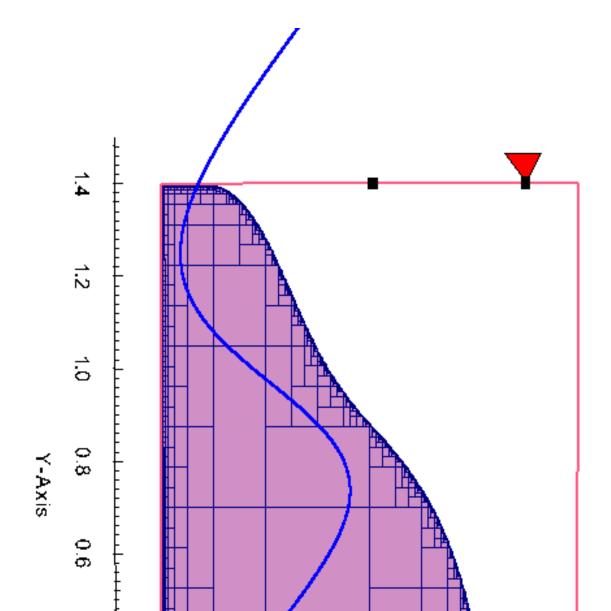




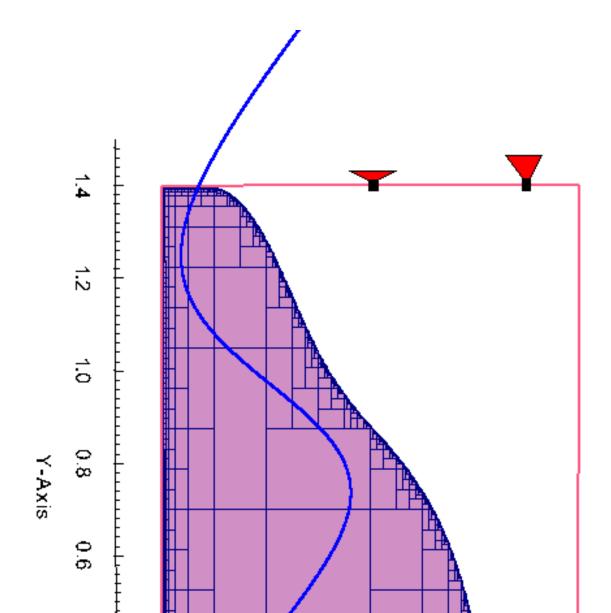




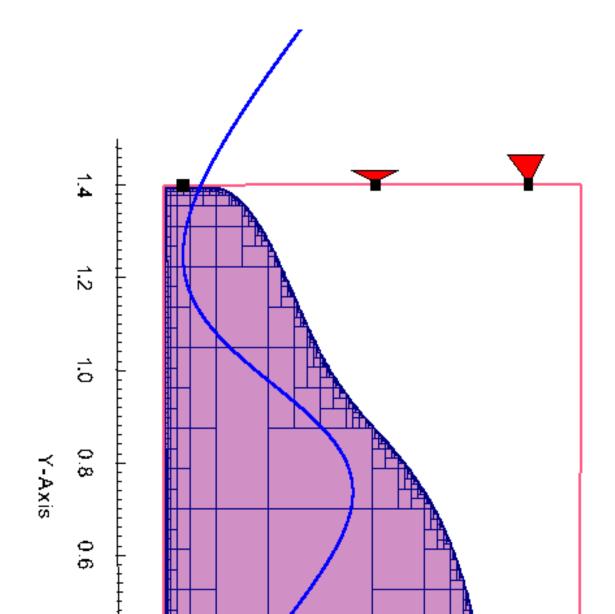














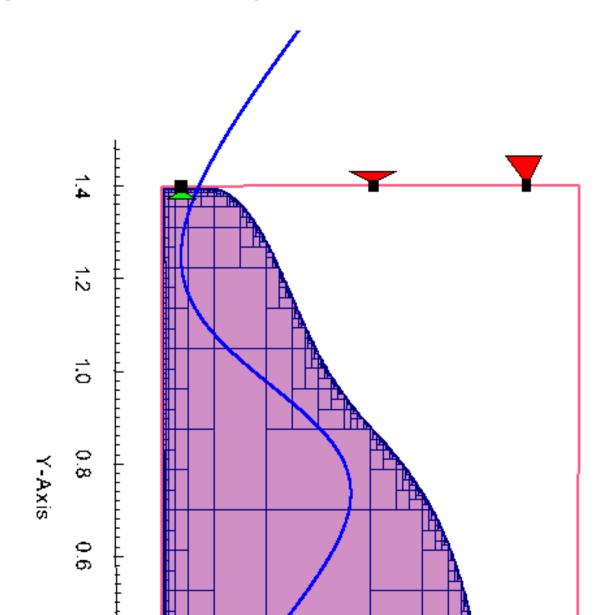






Schéma numérique original de Patrick Saint-Pierre (Saint-Pierre, 1994)

Garantit la CV vers le noyau théorique

Implémenté dans ViabLab par Anya Desilles (2021)

https://github.com/lastre-viab/VIABLAB

Des algorithmes d'approximations généralistes basés sur des grilles régulières, des fonctions de classifications (SVM, kd-Tree, NN, ...)

https://gitlab.iscpif.fr/viability/viabilitree

Avec ou sans garantie de CV vers le noyau théorique

Des algorithmes spécialisés (cas linéaire, cas discret, cas stochastique, calculs de trajectoires, etc.)

- Exemple pour le calcul de trajectoires https://github.com/socsol/vikaasa
- Algorithmes de programmation dynamique





### Utiliser les noyaux de viabilité

#### Analyse du noyau de viabilité

- Stratégies de contrôle viable
- Noyau vide
- Découverte

#### Optimisation a posteriori

- Utiliser la frontière du noyau de viabilité
- Equité intergénérationnelle

#### Vers une ingénierie du développement durable

- Formalisme adapté
- Formalisation des concepts du DD (robustesse, résilience, ...)



## Lois de contrôle et optimisation

Avec les stratégies viables on peut contrôler le système pour qu'il reste toujours dans le noyau de viabilité

#### Trajectoires "lourdes"

minimiser  $\frac{du}{dt}$ 

à chaque pas de temps

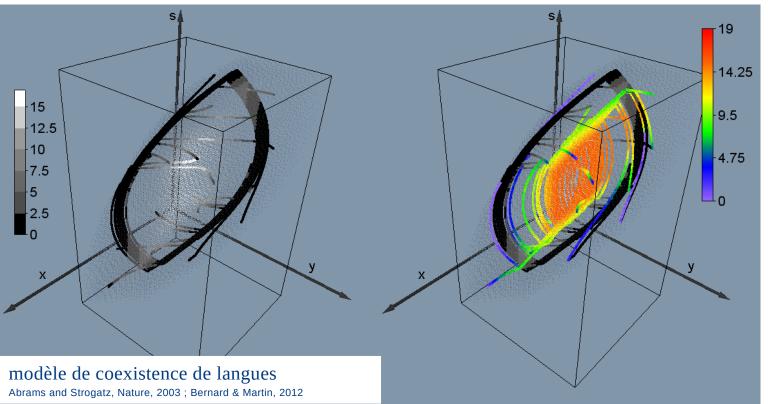
Aubin & Frankowska, 1984

#### Trajectoires "lentes"

minimiser  $\|u\|$ 

à chaque pas de temps

Falcone & Saint-Pierre, 1987



# Trajectoires "prudentes" (à distance *m* de la frontière du noyau)

Alvarez & Martin, 2011

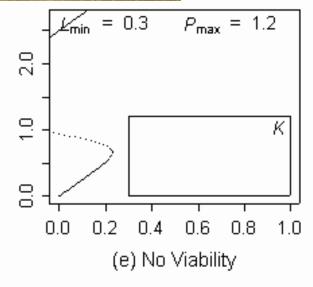
## Utiliser les noyaux de viabilité

Analyse du problème : Noyau vide ou hors du noyau sans possibilité de retour

#### Exemple:



Un petit lac de montagne pourra ne pas supporter une activité agricole intensive dans son voisinage



#### Que faire?

Changer le problème :

Les contraintes

Les contrôles

Le système



## En résumé : poser un nouveau problème de viabilité

Les questions à se poser

#### Quels sont les comportements souhaitables ?

- Comment décrire les comportements souhaitables ?
- Comment leur faire correspondre une zone de l'espace ?

#### Quelles sont les variables du problèmes ?

- Quelles variables sont nécessaires pour décrire les comportements souhaitables?
- En déduire l'ensemble des contraintes.

On doit étudier la dynamique et l'effet des contrôles

#### Quels sont les contrôles du problème ?

- Quelles actions sont envisageables pour modifier l'évolution ?
- Suggérer des contrôles possibles ...



### En résumé

Les caractéristiques de la méthode

#### Les contraintes sont arbitraires

- Une part essentielle de la définition du problème consiste à fixer les contraintes et les contrôles admissibles.
- C'est là que doit se concentrer les efforts (et non sur la résolution)

#### Les contraintes sont un sous-ensemble de l'espace des états

La description du problème doit ajouter autant de variables que nécessaire

$$\begin{cases} (L(t), P(t)) \in X \\ \frac{dL}{dt}(t) = u(t) \\ \frac{dP}{dt}(t) = -b.P(t) + L(t) + r \frac{P^{q}(t)}{m^{q} + P^{q}(t)} \\ u \in U = [-u_{\text{max}}; u_{\text{max}}] \end{cases}$$

Les limites de la méthode

$$(L(t), P(t)) \in K = [L_{\min}; L_{\max}] \times [0; P_{\max}]$$
 L'évolution des variables doit être connue

La dynamique est connue

L'effet des contrôles doit être connu

Un contrôle fait partie de la dynamique



## Vers une ingénierie du développement durable

Atout de la viabilité : une formulation de problème centrée sur les contraintes qui peuvent évoluer dans le temps

Viabilité : maintenir un système dynamique dans un ensemble de contraintes (Aubin, 91; De Lara et Doyen,07)

- -Les contraintes s'expriment dans l'espace d'état
- -L'effet des contrôles fait partie du modèle

**—...** 

En pratique : on n'est pas obligé de choisir un critère d'optimisation ou de scénario d'action prédéfini, mais on choisit les zones de fonctionnement souhaitable et les actions possibles (comme dans la démarche comMod (Barreteau 03, Etienne, 10), on déplace la négociation)

#### Intérêt : formalisme bien adapté

- -à la gestion environnementale (seuils, évitement, difficulté à définir ce qui est optimal, etc.)
- -à la négociation entre acteurs
- -à la prise en compte de la durabilité (résilience, robustesse, etc.)
- -au calcul de résilience (Martin, 04)



Discussion directe sur les contraintes et les contrôles